

# LOTOS - Technische Daten

Gerätebezeichnung	LOTOS LS-82	LOTOS LS-136	LOTOS LS-200	LOTOS CR	LOTOS LSi-136	LOTOS LSi-200	LOTOS LC-100	LOTOS LC-200	LOTOS LT-80	LOTOS LT-200	LOTOS LT-400
Beispieldarstellung											
Messsensor	3D-Lasersensor	3D-Lasersensor	3D-Lasersensor	Punktsensor	3D-Lasersensor	3D-Lasersensor	3D-Lasersensor	3D-Lasersensor	Lasersensor	Lasersensor	Lasersensor
Messbereich Dimension von ... bis ... <sup>1)</sup>	Variabel zwischen 45 ... 127 mm und 318 ... 400 mm	Variabel zwischen 0 ... 136 mm und 200 ... 336 mm	Variabel zwischen 0 ... 192 mm und 200 ... 392 mm	Variabel zwischen 70 ... 110 mm und 360 ... 400 mm	4 ... 140 mm	56 ... 248 mm	Variabel zwischen 0 ... 100 mm und 550 ... 650 mm	Variabel zwischen 0 ... 200 mm und 350... 550 mm	Variabel zwischen 115... 195 mm und 670 ... 750 mm	Variabel zwischen 0 ... 200mm und 530 ... 730mm	Variabel zwischen 0 ... 400 mm und 310... 710 mm
Wiederholgenauigkeit <sup>2)</sup>	1 µm	2 µm	4µm	0,3 µm	2 µm	4µm	12 µm	16 µm	6 µm	10 µm	20 µm
Messbereich für Dimension/Durchmesser (Differenz zwischen größter und kleinster Dimension des Messobjekts)	82 mm	136 mm	192 mm	40 mm	136 mm	192 mm	100 mm	200 mm	80 mm	200 mm	400 mm
Messhöhenbereich (mit einer Bauteilumdrehung)	36 mm	75 mm	65 mm	0,001 mm	75 mm	65 mm	70 mm	120 mm	0,001 mm	0,001 mm	0,001 mm
Durchsatz bezogen auf Objekthöhe 15 mm <sup>3)</sup>	4,5 s	4,5 s	4,5 s	18 s <sup>4)</sup>	4,5 s	4,5 s	4,5 s	4,5 s	18 s <sup>4)</sup>	18 s <sup>4)</sup>	18 s <sup>4)</sup>
Durchsatz bezogen auf Objekthöhe 60 mm <sup>3)</sup>	6,5 s	4,5 s	4,5 s	63 s <sup>4)</sup>	4,5 s	4,5 s	4,5 s	4,5 s	63 s <sup>4)</sup>	63 s <sup>4)</sup>	63 s <sup>4)</sup>
Max. Messobjekthöhe	500 mm										
Durchsatz für einzelnen Messobjekt-Querschnitt	4,5 s										
Linearität - Dimension	±1-6 µm	±2-12 µm	±8-22 µm	±0,25-1,5µm	±2-12 µm	±8-22 µm	±12-20 µm	±15-30 µm	±3-8µm	±5-12 µm	±12-20 µm

1) Angegebene Werte = Zweifache radiale Dimension vom Zentrum des Messobjekts aus gesehen

2) Der Mittelwert, der im Referenzabstand nach 4096-maliger Messung am KoCoS-Referenznormal ermittelt wurde

3) Beispiele mit Drehgeschwindigkeit von 360°/s

4) Beispiel mit Höhenauflösung 1 mm – Auflösung ist einstellbar